



Portfolio

AeiRobot Edie Project

자연어 기반 로봇 제어와 인간-로봇 상호작용 기술 개발

ROS2 # Agent Fine-tuning # Agent

(주)에이로봇

기간: 2025.03~

근무처: 에이로봇

역할: 로봇에 적용할 Agent Fine-tuning 과 Robot Agent 연구 개발

목표:

- Agent Fine tuning
- Human-Robot Interaction Agent 개발

방법:

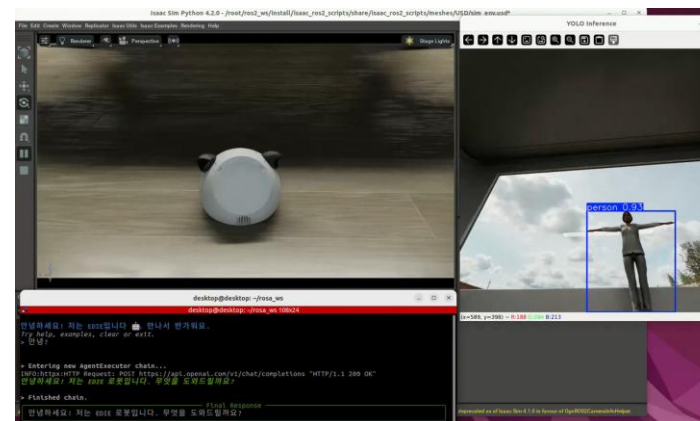
- Agent Fine tuning
- Isaac Sim에서 다양한 실험

결과:

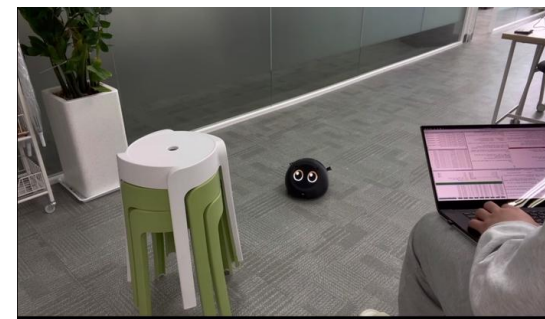
- 진행 중



에이로봇의 에디 로봇



EDIE Isaac Sim 연구 개발



EDIE 데모 영상